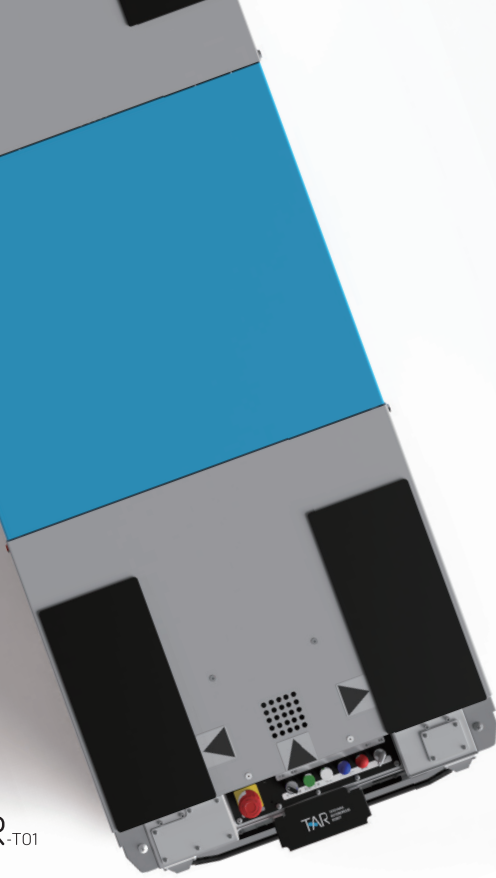


低床型自律走行 搬送ロボット

TAR

TATEYAMA
machine
AUTONOMOUS
mobile
ROBOT

品番
TAR-T01

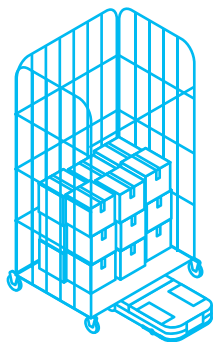


追加投資を抑えて 搬送ロボット導入を実現



走行ルートやエリアの変更にも柔軟に対応できる自律走行可能な低床型搬送ロボットです。磁気テープの敷設などの工事や搬送対象の改造など、大きな追加投資が不要です。

低床と高出力の両立

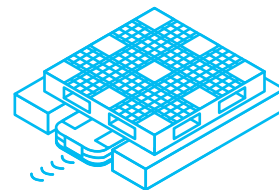


ロボット高さ
132mm[※]
※標準機

最大
搬送重量
800kg

パレット搬送も対応可能

パレット搬送対応モデルの導入でパレットをそのまま搬送できます。

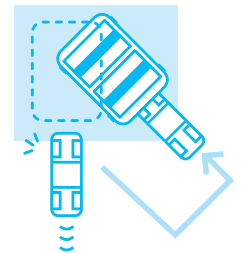


運搬対象が位置ズレしていても

置き直し不要

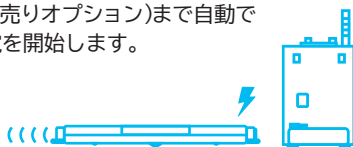
設定したエリア内であれば、運搬対象が傾いていても置き直しは不要です。

- ・運搬対象への自動進入&自動把持機能付き
- ・高精度な自律走行が可能
(磁気テープ等が不要)



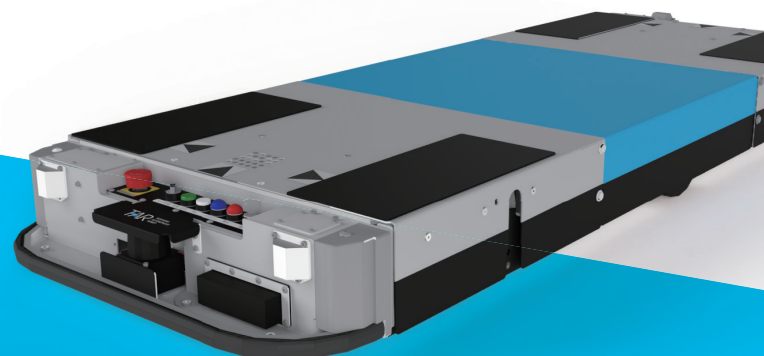
自動充電機能

電池残量が少なくなると充電ステーション(別売りオプション)まで自動で戻り、充電を開始します。



ご注意

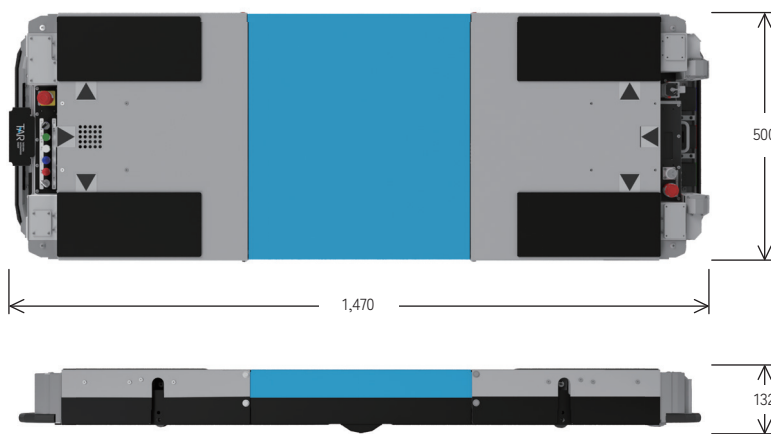
- 本搬送ロボットを動作させるためには、「5GHz 無線ネットワークの構築」「専用サーバーの設置」「群制御システムソフトウェア」の導入が必要です。
- 屋外では本搬送ロボットは使用できません。
- 搬送できるボックスのサイズには制限があります。
- 詳細は当社営業にお問い合わせください。



装置概要

品番	TAR-T01	
主要仕様	装置寸法	W 1,470 × D 500 × H 132 mm
	装置重量	約 190kg
	外装塗装色	水色 / グレー
	走行方式	二輪速度差方式による前進・後進・旋回・カーブ
	移動速度(max)	前進：60 m/min、後進：12 m/min
	停止精度	50mm以内(無負荷時)
	可搬重量	最大 800 kg
	誘導方式	電子地図に基づく自己位置推定誘導方式
	駆動時間	約 5 時間(リチウムイオン電池充電時間：約 2 時間)
主要機能	昇降機能	前後独立昇降方式(自動 / 手動)
	安全機能	非常停止スイッチ、バンパースイッチ、段差センサ、ブレーキ解除スイッチ
	障害物検知機能	前方：レーザー式センサ障害物検知による減速・停止 後方：超音波式センサ障害物検知による停止
	注意警告機能	ウインカ機能付きランプ、スピーカ
	その他	操作用フットスイッチ
環境条件	使用時	温度：0～40℃、許容相対湿度 30～80%RH(結露なきこと)
	保管時	温度：-20～60℃、湿度 80%RH以下(結露なきこと)

外形寸法図



※単位:mm
※画像はイメージです

お問い合わせ



立山マシン株式会社 事業推進室

〒930-1305 富山県富山市下番 30

TEL: 050-5535-5807

受付時間: 9:00～17:00(土・日・祝/当社休日を除く)

<https://www.tateyama.jp/ma/>

⚠ 安全に関するご注意

- ご使用の際は、取扱説明書をよくお読みの上、正しくお使いください。
- カタログ記載の商品を安全に使用していただくために、取扱いについては稼働時、停止時に拘らず、設備付属の取扱説明書および設備の警告を十分確認した上で正しい作業を実施されますようお願い致します。